

## 第 6 讲 可视化图像检测

绘制图形（直线、圆矩形、椭圆、多边形、文本）、目标检测框

### 6.1 绘制图形

#### 6.1.1 绘制直线

`cv2.line(img, pt1, pt2, color[, thickness[, lineType]])` → `img`

`img`, 背景图

`pt1`, 直线起点坐标

`pt2`, 直线终点坐标

`color`, 当前绘画的颜色。如在 BGR 模式下, 传递(255,0,0)表示蓝色画笔。灰度图下, 只需要传递亮度值即可。

`thickness`, 画笔的粗细, 线宽。若是-1 表示画封闭图像, 如填充的圆。默认值是 1。

`lineType`, 线条的类型, 如 8-connected 类型、anti-aliased 线条（反锯齿）, 默认情况下是 8,

`cv2.LINE_AA` 表示反锯齿线条, 在曲线的时候视觉效果更佳。

```
#绘制直线, 蓝颜色, 粗细 5
import numpy as np
import cv2

img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
cv2.line(img, (0,0), (511,511), (255,0,0), 5)
cv2.imshow('line',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

#### 6.1.2 绘制圆形

`cv2.circle(img, center, radius, color[, thickness[, lineType]])`

作用: 根据给定的圆心和半径等画圆

参数说明

`img`: 输入的图片 `data`

`center`: 圆心位置

`radius`: 圆的半径

`color`: 圆的颜色

`thickness`: 默认是 1, 圆形轮廓的粗细（如果为正）。负厚度表示要绘制实心圆。

`lineType`: 圆边界的类型。

```

#绘制红色实心圆
img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回来一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
cv2.circle(img,(256,256),60,(0,0,255),-1)
cv2.imshow('circle',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```

### 6.1.3 绘制矩形

`cv2.rectangle(img, pt1, pt2, color[, thickness[, lineType]])` → `img`

`img`, 背景图

`pt1`, 左上角坐标

`pt2`, 右下角坐标

`color`, 当前绘画的颜色。如在 BGR 模式下, 传递(255,0,0)表示蓝色画笔。灰度图下, 只需要传递亮度值即可。

`thickness`, 画笔的粗细, 线宽。若是-1 表示画封闭图像, 默认值是 1。

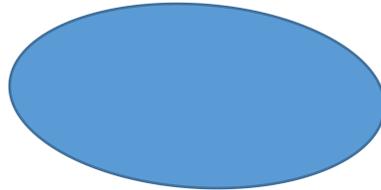
`lineType`, 线条的类型, 如 8-connected 类型、anti-aliased 线条 (反锯齿), 默认情况下是 8,

`cv2.LINE_AA` 表示反锯齿线条, 在曲线的时候视觉效果更佳。

```

#绘制图像右上角绘制绿色矩形
img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回来一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
cv2.rectangle(img,(384,0),(512,128),(0,255,0),3)
cv2.imshow('rectangle',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```



### 6.1.4 绘制椭圆

`cv2.ellipse(image, center, axesLength, angle, startAngle, endAngle, color [, thickness [, lineType]])`

参数:

`image`: 要在其上绘制椭圆的图像。

`centerCoordinates`: 椭圆的中心坐标。坐标表示为两个值的元组, 即(x 坐标值, y 坐标值)。

`axesLength`: 它包含两个变量的元组, 分别包含椭圆的长轴和短轴(长轴长度, 短轴长度)。

`angle`: 椭圆旋转角度, 以度为单位。

`startAngle`: 椭圆弧的起始角度, 以度为单位。

`endAngle`: 椭圆弧的终止角度, 以度为单位。

`color`: 是要绘制的形状的边界线的颜色。

对于 BGR, 我们传递一个元组。例如: (255, 0, 0)为蓝色。

粗细: 是形状边界线的粗细(以像素为单位)。 -1 px 的厚度将用指定的颜色填充形状。

`lineType`: 这是一个可选参数, 它给出了椭圆边界的类型。

**shift**: 这是一个可选参数。它表示中心坐标和轴值中的小数位数。

**返回值**: 返回图像。

```
#绘制蓝色的椭圆
img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回来一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
cv2.ellipse(img,(256,256),(100,50),0,45,300,(255,0,0),-1)
cv2.imshow('ellipse',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

## 6.1.5 绘制多边形

```
cv2.polylines(img, pts, isClosed, color, thickness, lineType)
```

**参数**:

**img** (array): 为 ndarray 类型, 原始图像

**pts** (array): 为所画多边形的顶点坐标, 举个简单的例子: 当一张图片需要有多个四边形时, 该数组 ndarray 的 shape 应该为 (N, 4, 2), 三维数组

**isClosed** (bool): 所画四边形是否闭合, 通常为 True

**color** (tuple): RGB 三个通道的值

**thickness** (int): 画线的粗细

```
#绘制一个闭合多边形,
img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回来一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
pts=np.array([[100,5],[500,100],[512,200],[200,300]],np.int32)
print(pts)
pts.reshape((-1,1,2)) # 等于-1, 那么 Numpy 会根据剩下的维度计算出数组的另一个 shape 属性值
cv2.polylines(img,[pts],True,(255,0,0),3)
cv2.imshow('polylines',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

## 6.2 绘制文本

```
cv2.putText(img,text, pt1, font, size,color, thinkness)
```

各参数依次是: 图片, 添加的文字, 左上角坐标, 字体, 字体大小, 颜色, 字体粗细。

其中字体可以选择

```
cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
cv2.FONT_HERSHEY_PLAIN
cv2.FONT_HERSHEY_DUPLEX
cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX
```

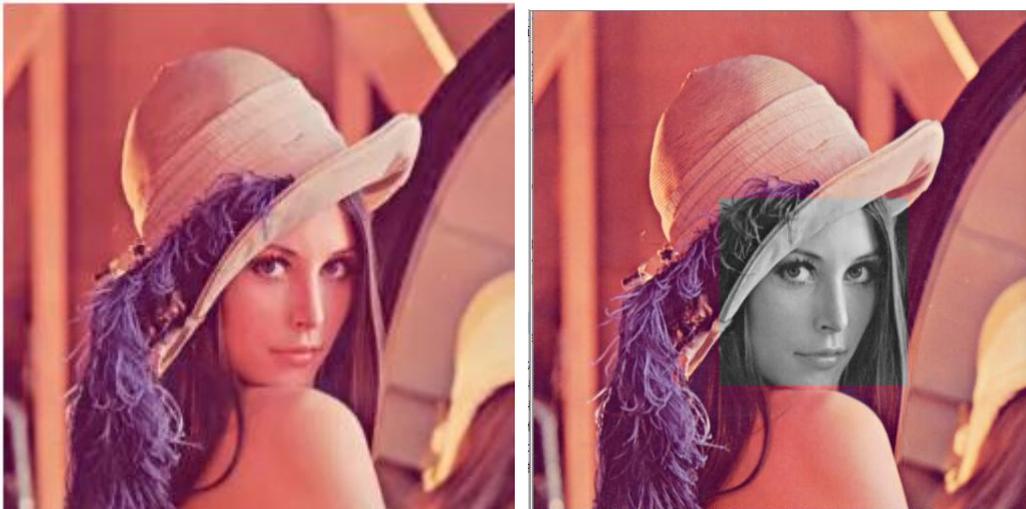
```

#绘制文字
img=np.zeros((512,512,3),np.uint8) # 返回来一个给定形状和类型的用 0 填充的数组
font=cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
cv2.putText(img,'openCV',(10,500),font,4,(255,255,255),2)
cv2.imshow('putText',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```

## 6.3 提取感兴趣的区域

### 1. 感兴趣区域（Region of Interest, ROI）



```

img=cv2.imread('face.jpg')
face=img[200:400,200:400]
gray_face=cv2.cvtColor(face,cv2.COLOR_BGR2GRAY)
back_face=cv2.cvtColor(gray_face,cv2.COLOR_GRAY2BGR)
img[200:400,200:400]=back_face
cv2.imshow('image',img)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```

### 2. 用 selectROI（）还书通过交互的方式选取 ROI 区域。

selectROI(windowName, img, showCrosshair=None, fromCenter=None):

- 参数 windowName: 选择的区域被显示在的窗口的名字
- 参数 img: 要在什么图片上选择 ROI
- 参数 showCrosshair: 是否在矩形框里画十字线.
- 参数 fromCenter: 是否是从矩形框的中心开始画

```

import numpy as np
import cv2
img=cv2.imread('face.jpg')
r = cv2.selectROI(img)#返回的是一个元组[min_x,min_y,w,h]:

```

```

print(r)
roi=img[int(r[1]):int(r[1])+int(r[3]),int(r[0]):int(r[0])+int(r[2])]
cv2.imshow('ROI',roi)
cv2.imwrite('roi.jpg',roi)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```

## 6.4 图像的按位运算

### 6.4.1 按位与运算

对图像进行按位与运算的函数是 `cv2.bitwise_and()`,其规则如下:

$1\&1=1$ ,  $1\&0=0$ ,  $0\&1=0$ ,  $0\&0=0$

函数	说明
----	----

<code>cv2.bitwise_and(</code>	对图像进行按位与运算。
<code>src1,</code>	<b>src1:</b> 图像 1
<code>src2,</code>	<b>src2:</b> 图像 2
<code>dst=None,</code>	<b>dst:</b> 默认选项
<code>mask=None)</code>	<b>mask:</b> 图像掩模

对一张圆形和方形,完成按位与运算

```

import numpy as np
import cv2
rectangle = np.zeros((300,300),dtype="uint8")
cv2.rectangle(rectangle,(25,25),(275,275),255,-1)
cv2.imshow("Rectangle",rectangle)
circle = np.zeros((300,300),dtype="uint8")
cv2.circle(circle,(150,150),150,255,-1)
cv2.imshow("Circle",circle)
bitwiseAnd = cv2.bitwise_and(rectangle,circle)
cv2.imshow("And",bitwiseAnd)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()

```

### 6.4.2 按位或运算

对图像进行按位或运算的函数是 `cv2.bitwise_or()`,其规则如下:

$1|1=1$ ,  $1|0=1$ ,  $0|1=1$ ,  $0|0=0$

函数	说明
----	----

cv2. bitwise_or(	对图像进行按位或运算。
src1,	<b>src1:</b> 图像 1
src2,	<b>src2:</b> 图像 2
dst=None,	<b>dst:</b> 默认选项
mask=None)	<b>mask:</b> 图像掩模

对一张圆形和方形图像，完成按位或运算。

```
bitwiseOr = cv2.bitwise_or(rectangle,circle)
cv2.imshow("OR",bitwiseOr)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

### 6.4.3 按位非运算

对图像进行按位非运算的函数是 cv2. bitwise\_not(),其规则如下:  $\sim 0=1$ ,  $\sim 1=0$

函数	说明
----	----

cv2. bitwise_not(	对图像进行按位非运算。
src1,	<b>src1:</b> 图像 1
dst=None,	<b>dst:</b> 默认选项
mask=None)	<b>mask:</b> 图像掩模

对圆形完成非运算，示例如下

```
bitwiseNot = cv2.bitwise_not(circle)
cv2.imshow("Not",bitwiseNot)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

### 6.4.4 异或运算

可以使用函数 cv2.bitwise\_xor 来实现按位异或运算，其规则如下:  $1 \wedge 0=1$ ,  $1 \wedge 1=0$ ,  $0 \wedge 1=1$ ,  $0 \wedge 0=0$

函数	说明
----	----

cv2. bitwise_xor(	对图像进行按位与运算。
src1,	<b>src1:</b> 图像 1
src2,	<b>src2:</b> 图像 2
dst=None,	<b>dst:</b> 默认选项
mask=None)	<b>mask:</b> 图像掩模

对一张圆形和方形，完成按位异或运算。

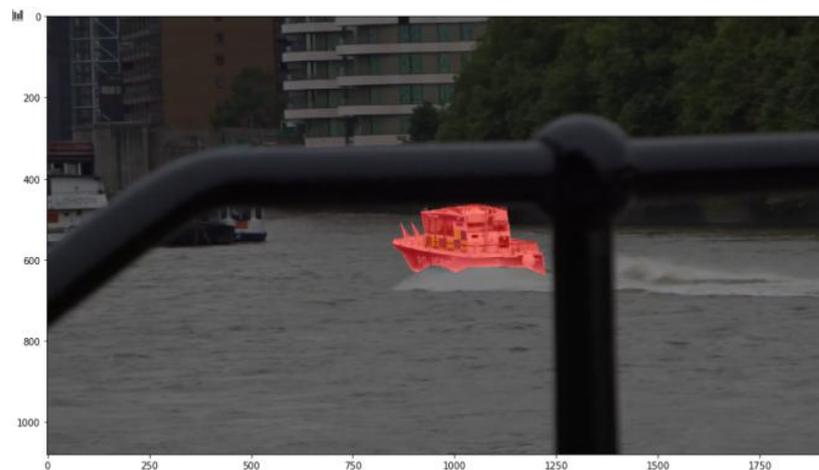
```
bitwiseXor = cv2.bitwise_xor(rectangle,circle)
cv2.imshow("XOR",bitwiseXor)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

## 6.4.5 加密和解密

对图像进行异或操作，完成加密和解密的工作。对图像进行按位运算，并输出运算结果。  
示例代码如下：

```
import cv2
import numpy as np
image = cv2.imread("cat.jpg",0)
w,h= image.shape
key = np.random.randint(0,256,size=[w,h],dtype=np.uint8)
encryption = cv2.bitwise_xor(image,key)
decryption = cv2.bitwise_xor(encryption,key)
cv2.imshow("encryption",encryption)
cv2.imshow("decryption",decryption)
cv2.waitKey(0)
cv2.destroyAllWindows()
```

## 6.5 实验：绘制图像掩模



### 6.5.1 读取掩模图片和原图

引入相关的包，会用到 opencv 库，numpy 库，Matplotlib 库。

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import cv2
```

使用 numpy 包, 和 opencv 包读取 npy 格式的掩模文件和原图。使用 np.load 函数可以提取 npy 文件。cv2.imread 函数读取 jpg 图片。

```
#读取 npy 掩模文件和原图
```

```
mask = np.load('./00000000.npy')
```

```
img = cv2.imread('./00000000.jpg')
```

通过 matplotlib 显示一下效果, 注意原图需要转换成 RGB 颜色通道。

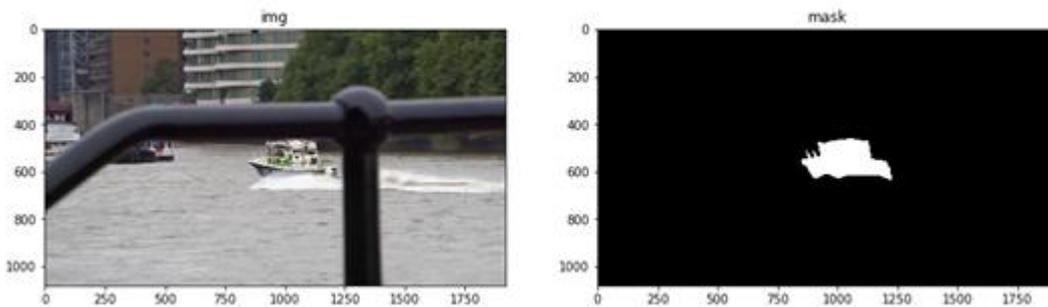
```
plt.figure(figsize=(15,15))
```

```
#显示图像
```

```
img_rgb = cv2.cvtColor(img,cv2.COLOR_BGR2RGB)
```

```
plt.subplot(121),plt.imshow(img_rgb),plt.title("img")
```

```
plt.subplot(122),plt.imshow(mask, cmap="gray"),plt.title("mask")
```



## 6.5.2 准备红色掩模文件

要在原图上实现红色掩模效果, 要准备一个红色的掩模文件。

首先, 创建一个和原图同样大小的红色图片。通过 np.zeros 可以创建一个和原图一样的全 0 矩阵, 注意数据类型是 uint8。

```
#创建和原图相同大小的红色图片
```

```
red = np.zeros(img.shape,np.uint8)
```

因为 BGR 图像通道的顺序, 设置每个像素点的值为 [0, 0, 255], 则把图像改成了红色。

```
red[:, :, 2] = 255
```

通过 matplotlib 可以显示一下图像效果

```
#显示效果
```

```
red_rgb = cv2.cvtColor(red,cv2.COLOR_BGR2RGB)
```

```
plt.imshow(red_rgb)
```

查看 npy 读入的 mask, 可以查看一下其形状,

```
print(mask.shape,mask.dtype)
```

```
print(img.shape)
```

```
print(mask.min(),mask.max())
```

```
(1080, 1920) int32
```

```
(1080, 1920, 3)
```

---

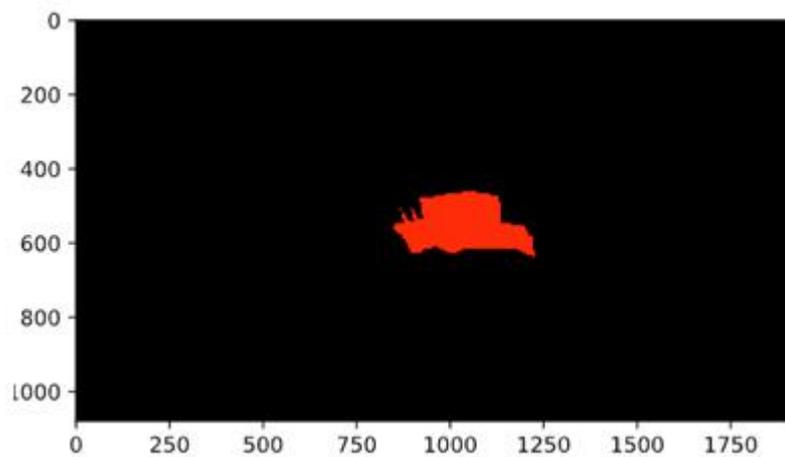
0 1

可以看到 mask 是和原图一样大小，只包括 0 和 1 整型数的矩阵。这里 1 代表检测的目标，0 代表背景。

因此可以直接使用 mask 作为掩模，在红色图像中提取目标的部分。使用 cv2.bitwise\_and 操作，保留 mask 中数值为 1 的像素点为红色，其他部分是黑色背景。并显示查看效果。

```
#修改 mask 的数据类型
mask = mask.astype(np.uint8)
#获取红色掩模
red_mask = cv2.bitwise_and(red,red,mask=mask)
red_mask_rgb = cv2.cvtColor(red_mask,cv2.COLOR_BGR2RGB)
plt.imshow(red_mask_rgb)
```

---



### 6.5.3 和原图合成

---

合成掩模图像和原图

```
masked = cv2.addWeighted(img,0.5,red_mask,0.5,0)
```

---

显示查看结果

```
plt.figure(figsize=(15,15))
result = cv2.cvtColor(masked,cv2.COLOR_BGR2RGB)
plt.imshow(result)
```

## 6.6 实验:绘制目标检测框

### 6.6.1 读取目标框文件

目标框文件是 txt 格式,可以先查看一下,其中一行表示一个检测目标,分为对应 label, x 坐标, y 坐标, 宽度和高度。中间用逗号分隔。首先读取文件。

```
f = open('./00000000.txt', 'r')
objs = f.readlines()
print(len(objs))
print(objs)
```

得到结果: ['boat, 847, 463, 379, 171']

可以看到当前文件只有一项,说明只有一个检测目标。

### 6.6.2 绘制框和文字

解析每一行的结果,可以通过 split 方法,把每一行转换成数组,获取标签名称,坐标点转换成 int 类型,宽高也需要转换成 int 类型。并在上一任务产生的图像上绘制目标矩形核标签文字。

```
#针对每一行
for obj in objs:
    print(obj)
    #用逗号分隔的每个结果
    items = obj.split(',')
    #第一项是 label
    label = items[0]
    #第二、三项是 x, y 坐标点
    x = int(items[1])
    y = int(items[2])
    #第四、五项是宽度和高度
    w = int(items[3])
    h = int(items[4])
    print(x, y, w, h)
```

得到 847 463 379 171

然后通过 opencv 的方法 rectangle 在图像对应的位置上画红色矩形框。

```
#绘制红色的目标框
cv2.rectangle(masked, (x, y), (x+w, y+h), (0, 0, 255), 3)
```

通过 opencv 的 putText 方法,在矩形框的上方写上标签名称。

```
#在左上角绘制标签
cv2.putText(masked, label, (x-5, y-5), cv2.FONT_HERSHEY_PLAIN, 3, (0, 0, 255), 3)
```

通过 matplotlib 显示一下最终结果

```
plt.figure(figsize=(15, 15))
```

```
result2 = cv2.cvtColor(masked, cv2.COLOR_BGR2RGB)
plt.imshow(result2)
```



## 6.2.3 保存结果

把绘制的结果通过 `cv2.imwrite` 保存成文件。

```
cv2.imwrite("result.png", masked)
```

可以看到产生了 `result.png` 的图像文件，是包括的绘制结果的图像。

### 作业：

- 1.在图片 `face.jpg` 上画一个 `200*300`（脸的位置）的矩形框，在框左上角标记文字“脸”，红色。
- 2.完成实验 6.5、6.6。